

А. А. ОЖИГАНОВ, ЖУАНЬ ЧЖИПЭН

## КРИТЕРИЙ ВЫБОРА ДЛИНЫ ЛИНЕЙНОЙ ПСЕВДОСЛУЧАЙНОЙ КОДОВОЙ ШКАЛЫ

Предложен критерий выбора минимального увеличения длины псевдослучайной кодовой шкалы с несколькими информационными кодовыми дорожками для преобразователей линейных перемещений. Приведен пример использования критерия.

**Ключевые слова:** критерий выбора, псевдослучайная кодовая шкала, M-последовательность, считывающие элементы.

В работе [1] были рассмотрены линейные псевдослучайные кодовые шкалы (ЛПСКСШ) для преобразователей перемещений. Основным достоинством таких шкал, по сравнению с классическими [2], маска которых выполнена в обыкновенном двоичном коде или коде Грея, является наличие одной информационной кодовой дорожки для преобразователя любой разрядности. Однако использование в ЛПСКСШ всего одной информационной дорожки влечет за собой, при некоторых вариантах размещения вдоль нее считывающих элементов (СЭ), фактически двукратное увеличение длины шкалы. Данная особенность одноканальных ЛПСКСШ усложняет процесс их изготовления, в частности при разработке преобразователей перемещения с такими шкалами, которые должны быть использованы для измерения значительных перемещений.

В работе [3] был предложен метод построения ЛПСКСШ с несколькими информационными дорожками (2—4), позволяющий учесть указанную выше особенность, присущую одноканальным ЛПСКСШ, и за счет использования дополнительных дорожек минимизировать увеличение длины шкалы. Однако в этой работе не дано количественной оценки такого уменьшения и конкретных рекомендаций для получения оптимального результата.

В настоящей работе предлагается критерий выбора минимального увеличения длины ЛПСКСШ с несколькими информационными дорожками. Для формализации критерия рассмотрим основные этапы синтеза таких шкал.

На первом этапе осуществляется построение модели одноканальной ЛПСКСШ. Кодовая маска такой шкалы представляется в соответствии с символами псевдослучайной двоичной последовательности максимальной длины (M-последовательности)  $\{s_i\} = s_0 s_1 \dots s_{M-1}$ .

Для генерации M-последовательности длиной  $M=2^n-1$  используется примитивный неприводимый полином  $h(x)$  степени  $n$  с коэффициентами поля Галуа  $GF(2)$ , т.е.

$$h(x) = \sum_{i=0}^{n-1} h_i x^i, \quad (1)$$

где  $h_0=h_{n-1}=1$ , а  $h_i=0,1$  при  $0 < i < n-1$  [4].

Символы M-последовательности  $s_{n+j}$  удовлетворяют рекурсивному выражению

$$s_{n+j} = \sum_{i=0}^{n-1} s_{i+j} h_i, \quad j = 0, 1, \dots, \quad (2)$$

где знак  $\sum$  означает суммирование по модулю два, а индексы при символах M-последовательности берутся по модулю  $M$ . Начальные значения символов M-последовательности  $s_0 s_1 \dots s_{n-1}$  могут выбираться произвольно, за исключением нулевой комбинации.

Известно, что  $M$ -последовательности относятся к классу циклических кодов и могут задаваться с помощью порождающего полинома  $g(x) = (x^M + 1)/h(x)$ . Для каждой  $M$ -последовательности длиной  $M$  существует ровно  $M$  различных циклических сдвигов, которые могут быть получены путем умножения порождающего полинома  $g(x)$  на  $x^j$ , где  $j = 0, 1, \dots, M-1$ .

Поскольку псевдослучайная кодовая шкала строится в соответствии с символами  $M$ -последовательности, можно путем циклических сдвигов определить порядок размещения на шкале  $n$  считывающих элементов, т.е.  $m$ -му СЭ ( $m = 1, 2, \dots, n$ ) ставится в соответствие  $j_m$ -й циклический сдвиг  $x^{j_m} g(x)$   $M$ -последовательности.

Тогда полином, определяющий порядок размещения  $n$  СЭ на шкале, имеет вид

$$r(x) = \sum_{m=1}^n x^{j_m}, \quad (3)$$

где  $j_m \in \{0, 1, \dots, M-1\}$ .

Положив  $j_1 = 0$ , согласно полиному (3), получим положения 2-го, 3-го, ...,  $n$ -го СЭ, смещенные относительно положения первого СЭ на  $j_2, j_3, \dots, j_n$  позиций соответственно.

Используемый вариант размещения считывающих элементов, согласно (3), должен позволять получить при полном перемещении шкалы  $M$  различных  $n$ -разрядных кодовых комбинаций. В общем виде задача размещения СЭ на шкале была решена в [5].

Линейная шкала разомкнута, ее разрешающая способность  $\delta = L/M = L/(2^n - 1)$ , где  $L$  — длина кодируемого перемещения, а  $n$  — разрядность шкалы. Для обеспечения заданной разрешающей способности необходимо получить соответствующую последовательность символов  $\{S_i\}$ ,  $i = 0, 1, \dots$ , пригодную для синтеза единственной информационной дорожки ЛПСКИШ. Очевидно, символы последовательности  $\{S_i\}$  должны полностью включать в себя символы  $M$ -последовательности  $\{s_i\}$ , а также некоторые дополнительные символы этой же последовательности, число которых зависит от выбранного полинома размещения  $r(x)$  на шкале СЭ.

Общее число символов последовательности  $\{S_i\}$  с учетом  $n$  задаваемых начальных значений может быть найдено из выражения

$$Q = M + j_n. \quad (4)$$

Задача генерации последовательности  $\{S_i\}$  в общем виде решается с использованием рекурсивного выражения (2) в предположении, что размещение элементов на шкале корректно и задается полиномом (3). Для определенности начальные значения символов последовательности  $\{S_i\}$  выбираются  $S_0 = S_1 = \dots = S_{n-2} = 0$ ,  $S_{n-1} = 1$ . Таким образом, последовательность  $\{S_i\}$ ,  $i = 0, 1, \dots, Q-1$ , может быть получена на основе рекурсивного выражения (2) с учетом (4).

На следующих этапах синтеза шкалы осуществляется построение моделей ЛПСКИШ с двумя, тремя и четырьмя информационными дорожками.

На последнем этапе выбирается ЛПСКИШ минимальной длины. Для получения оптимального результата этого этапа рассмотрим следующий критерий. Пусть  $t$  — число дорожек ЛПСКИШ, а  $e, g, k$  — параметры разбиения полинома  $r(x)$  размещения на шкале СЭ на две, три и четыре части соответственно.

Тогда представим полином (3) в следующем виде:

$$r(x) = \sum_{m=1}^n x^{j_m} = 1 + x + \dots + x^{j_e} + x^{j_{e+1}} + \dots + x^{j_g} + x^{j_{g+1}} + \dots + x^{j_k} + x^{j_{k+1}} + \dots + x^{j_n}, \quad (5)$$

где  $0 < e < g < k < n$ .

При  $t = 2$  увеличение длины первой информационной дорожки шкалы может быть вычислено как  $l_A = j_e - j_1$ , а второй —  $l_B = j_n - j_{e+1}$ . Таким образом, результирующее увеличение длины двухдорожечной ЛПСКШ будет определяться выражением  $l_{2д} = \max[l_A, l_B] = \max[j_e - j_1, j_n - j_{e+1}]$ . Всего имеется  $n-1$  вариантов разбиения полинома  $r(x)$  на две части. Эти варианты представляются множеством

$$\{l_{2д}\} = \{\max[j_1, j_n - j_2], \dots, \max[j_e - j_1, j_n - j_{e+1}], \dots, \max[j_{n-1}, j_n - j_n]\}. \quad (6)$$

Для минимизации увеличения длины двухдорожечной ЛПСКШ необходимо осуществить выбор такого варианта разбиения полинома  $r(x)$  на две части, при котором

$$l_{2д} = \{\max[j_e - j_1, j_n - j_{e+1}]\} \rightarrow \min, \quad (7)$$

где  $e = \overline{1, n-1}$ .

При  $t = 3$  увеличение длины первой, второй и третьей дорожек ЛПСКШ определяется соответственно из выражений  $l_A = j_e - j_1$ ,  $l_B = j_g - j_{e+1}$  и  $l_C = j_n - j_{g+1}$ . Следовательно, результирующее увеличение длины ЛПСКШ с тремя информационными дорожками может быть получено из соотношения  $l_{3д} = \max[l_A, l_B, l_C] = \max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_n - j_{g+1}]$ .

Всего имеется  $1 + 2 + \dots + (n-2) = \frac{(n-2)(n-1)}{2}$  вариантов разбиения полинома  $r(x)$  на три части. Эти варианты представляются множеством

$$\{l_{3д}\} = \{\max[j_1, j_2 - j_2, j_n - j_3], \max[j_1, j_3 - j_2, j_n - j_4], \dots, \dots, \max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_n - j_{g+1}], \dots, \max[j_{n-2}, j_{n-1} - j_{n-1}, j_n - j_n]\}. \quad (8)$$

Для получения минимального увеличения длины трехдорожечной ЛПСКШ необходимо осуществить выбор такого варианта разбиения полинома  $r(x)$  на три части, при котором

$$l_{3д} = \{\max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_n - j_{g+1}]\} \rightarrow \min, \quad (9)$$

где  $e = \overline{1, n-2}$ , а  $g = \overline{e+1, n-1}$ .

При  $t = 4$  увеличение длины дорожек ЛПСКШ определяется как  $l_A = j_e - j_1$ ,  $l_B = j_g - j_{e+1}$ ,  $l_C = j_k - j_{g+1}$  и  $l_D = j_n - j_{k+1}$ . Таким образом, результирующее увеличение длины четырехдорожечной ЛПСКШ будет определяться выражением

$$l_{4д} = \max[l_A, l_B, l_C, l_D] = \max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_k - j_{g+1}, j_n - j_{k+1}].$$

Всего имеется  $\frac{1 \cdot 2}{2} + \frac{2 \cdot 3}{2} + \dots + \frac{(n-3)(n-2)}{2} = \frac{(n-3)(n-2)(n-1)}{6}$  вариантов разбиения полинома  $r(x)$  на четыре части. Эти варианты представляются множеством

$$\{l_{4д}\} = \{\max[j_1, j_2 - j_2, j_3 - j_3, j_n - j_4], \max[j_1, j_2 - j_2, j_4 - j_3, j_n - j_5], \dots, \dots, \max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_k - j_{g+1}, j_n - j_{k+1}], \dots, \max[j_{n-3}, j_{n-2} - j_{n-2}, j_{n-1} - j_{n-1}, j_n - j_n]\}. \quad (10)$$

Для минимизации увеличения длины ЛПСКШ с четырьмя дорожками необходимо осуществить выбор такого варианта разбиения полинома  $r(x)$  на четыре части, при котором

$$l_{4д} = \{\max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_k - j_{g+1}, j_n - j_{k+1}]\} \rightarrow \min, \quad (11)$$

где  $e = \overline{1, n-3}$ ,  $g = \overline{e+1, n-2}$ , а  $k = \overline{g+1, n-1}$ .

Таким образом, критерий  $K$  выбора минимального увеличения длины ЛПСКСШ с числом информационных дорожек 2—4 с учетом соотношений (5)—(11) может быть представлен в следующем виде:

$$K = \begin{cases} \{\max[j_e - j_1, j_n - j_{e+1}]\} \rightarrow \min \text{ при } t = 2, \\ \{\max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_n - j_{g+1}]\} \rightarrow \min \text{ при } t = 3, \\ \{\max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_k - j_{g+1}, j_n - j_{k+1}]\} \rightarrow \min \text{ при } t = 4. \end{cases} \quad (12)$$

Для удобства применения критерия введем параметр, позволяющий оценить относительное увеличение длины ЛПСКСШ. Определим этот параметр как

$$V = \frac{l}{M}, \quad (13)$$

где  $l$  — величина удлинения шкалы.

Поясним способ применения предложенного критерия на примере девятиразрядной ЛПСКСШ.

Для генерации  $M$ -последовательности  $\{s_i\} = a_0 a_1 \dots a_{510} = 000000001 \dots 100010001$  длиной  $M = 2^9 - 1 = 511$  использован примитивный полином  $h(x) = x^9 + x^4 + 1$ . Размещение девяти СЭ вдоль кодовой дорожки шкалы задано в соответствии с полиномом

$$r(x) = 1 + x^{48} + x^{96} + x^{144} + x^{192} + x^{240} + x^{288} + x^{336} + x^{384}. \quad (14)$$

Тогда длина последовательности  $S = \{S_i\} = S_0 S_1 \dots S_{894} = 000000001 \dots 110000111$ , необходимая для синтеза единственной информационной дорожки ЛПСКСШ, будет  $Q = M + j_n = 511 + 384 = 895$ , а абсолютное увеличение длины шкалы, необходимое для обеспечения заданной разрешающей способности,  $l_{1д} = j_n = 384$ . Таким образом, относительное увеличение длины односторожечной ЛПСКСШ  $V_{1д} = \frac{l_{1д}}{M} = \frac{384}{511} = 0,75$  (75 %).

Для построения модели двухдорожечной ЛПСКСШ полином  $r(x)$  разбивается со стороны младших степеней на две части:  $r_A(x) = \sum_{m=1}^e x^{j_m}$  и  $r_B(x) = \sum_{m=1}^{9-e} x^{j_{e+m}}$ . Далее определяется значение  $e$ .

В соответствии с (6) имеем исходные данные для восьми вариантов построения двухдорожечной шкалы

$$\{l_{2д}\} = \{\max[0, 336], \max[48, 288], \max[96, 240], \max[144, 192], \max[192, 144], \max[240, 96], \max[288, 48], \max[336, 0]\} = \{336, 288, 240, 192, 192, 240, 288, 336\}.$$

Из (7) определяется минимальное увеличение длины двухдорожечной ЛПСКСШ

$$l_{2д} = \{\max[j_e - j_1, j_n - j_{e+1}]\} \rightarrow \min = \min\{336, 288, 240, 192, 192, 240, 288, 336\} = 192.$$

Для рассматриваемого случая  $j_e - j_1 = 144$ , а  $j_n - j_{e+1} = 192$ . С учетом этих значений по выражению (14) рассчитывается значение коэффициента разбиения  $e = 4$ . Тогда  $r_A(x) = 1 + x^{48} + x^{96} + x^{144}$  и  $r_B(x) = x^{192} + x^{240} + x^{288} + x^{336} + x^{384} = x^{192}(1 + x^{48} + x^{96} + x^{144} + x^{192})$ . Следовательно, относительное увеличение длины двухдорожечной ЛПСКСШ

$$V_{2д} = \frac{l_{2д}}{M} = \frac{192}{511} = 0,37 \text{ (37 \%)}.$$

Для построения модели трехдорожечной ЛПСКИШ полином  $r(x)$  разбивается со стороны младших степеней на три части:  $r_A(x) = \sum_{m=1}^e x^{j_m}$ ,  $r_B(x) = \sum_{m=1}^{g-e} x^{j_{e+m}}$  и

$$r_C(x) = \sum_{m=1}^{8-g} x^{j_{g+m}}. \text{ Далее определяются значения } e \text{ и } g.$$

В соответствии с (8) имеем исходные данные для построения трехдорожечной шкалы

$$\{l_{3д}\} = \{\max[0, 0, 288], \max[0, 48, 240], \dots, \max[96, 96, 96], \dots, \max[240, 48, 0], \max[288, 0, 0]\} = \{288, 240, \dots, 96, \dots, 240, 288\}.$$

Из (9) определяется минимальное увеличение длины трехдорожечной ЛПСКИШ

$$l_{3д} = \{\max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_n - j_{g+1}]\} \rightarrow \min = \min\{288, 240, \dots, 96, \dots, 240, 288\} = 96.$$

Для данного случая  $j_e - j_1 = 96$ ,  $j_g - j_{e+1} = 96$ , а  $j_n - j_{g+1} = 96$ . С учетом этих значений по выражению (14) рассчитываются значения коэффициентов разбиения  $e = 3$  и  $g = 6$ . Тогда  $r_A(x) = 1 + x^{48} + x^{96}$ ,  $r_B(x) = x^{144} + x^{192} + x^{240} = x^{144}(1 + x^{48} + x^{96})$ , а  $r_C(x) = x^{288} + x^{336} + x^{384} = x^{288}(1 + x^{48} + x^{96})$ . Таким образом, относительное увеличение длины трехдорожечной ЛПСКИШ  $V_{3д} = \frac{l_{3д}}{M} = \frac{96}{511} \approx 0,19 (19 \%)$ .

Для построения модели четырехдорожечной ЛПСКИШ полином  $r(x)$  разбивается со стороны младших степеней на четыре части:  $r_A(x) = \sum_{m=1}^e x^{j_m}$ ,  $r_B(x) = \sum_{m=1}^{g-e} x^{j_{e+m}}$ ,

$$r_C(x) = \sum_{m=1}^{k-g} x^{j_{g+m}} \text{ и } r_D(x) = \sum_{m=1}^{8-k} x^{j_{k+m}}. \text{ Далее определяются значения } e, g \text{ и } k.$$

Согласно (10), имеем исходные данные для построения четырехдорожечной шкалы

$$\{l_{4д}\} = \{\max[0, 0, 0, 240], \max[0, 0, 48, 192], \dots, \max[96, 96, 48, 0], \dots, \max[192, 48, 0, 0], \max[0, 0, 0, 240]\} = \{240, 192, \dots, 96, \dots, 192, 240\}.$$

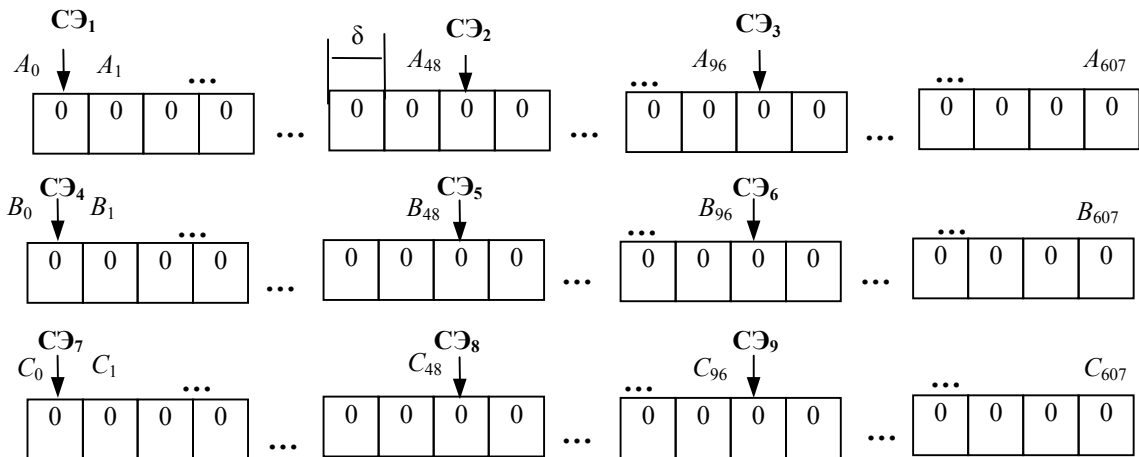
Из (11) определяется минимальное увеличение длины четырехдорожечной ЛПСКИШ

$$l_{4д} = \{\max[j_e - j_1, j_g - j_{e+1}, j_k - j_{g+1}, j_n - j_{k+1}]\} \rightarrow \min = \min\{240, 192, \dots, 96, \dots, 192, 240\} = 96.$$

Для рассматриваемого случая  $j_e - j_1 = 96$ ,  $j_g - j_{e+1} = 96$ ,  $j_k - j_{g+1} = 48$ , а  $j_n - j_{k+1} = 0$ . С учетом этих значений по выражению (14) рассчитываются значения коэффициентов разбиения  $e = 3$ ,  $g = 6$  и  $k = 8$ . Тогда  $r_A(x) = 1 + x^{48} + x^{96}$ ,  $r_B(x) = x^{144} + x^{192} + x^{240} = x^{144}(1 + x^{48} + x^{96})$ ,  $r_C(x) = x^{288} + x^{336} = x^{288}(1 + x^{48})$  и  $r_D(x) = x^{384}$ . Следовательно, относительное увеличение длины четырехдорожечной ЛПСКИШ  $V_{4д} = \frac{l_{4д}}{M} = \frac{96}{511} \approx 0,19 (19 \%)$ .

Можно видеть, что  $V_{3д} = V_{4д}$ . Таким образом, трех- и четырехдорожечные варианты построения ЛПСКИШ оказались эквивалентными с точки зрения минимального увеличения длины шкалы для заданного размещения на шкале СЭ. Очевидно, что для практической реализации наиболее предпочтительным является трехдорожечный вариант выполнения шкалы.

На рисунке приведен пример девятиразрядной трехдорожечной ЛПСКС с размещением СЭ в соответствии с полиномами  $r_A(x) = 1 + x^{48} + x^{96}$ ,  $r_B(x) = x^{144} + x^{192} + x^{240} = x^{144}(1 + x^{48} + x^{96})$ ,  $r_C(x) = x^{288} + x^{336} + x^{384} = x^{288}(1 + x^{48} + x^{96})$ .



Предложенный критерий выбора минимального увеличения длины псевдослучайной кодовой шкалы может быть положен в основу построения преобразователей линейных перемещений, работающих по методу считывания.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Ожиганов А. А. Псевдослучайные кодовые шкалы для преобразователей линейных перемещений // Изв. вузов. Приборостроение. 1995. Т. 38, № 11—12. С. 37—39.
2. Домрачев В. Г., Мейко Б. С. Цифровые преобразователи угла: принципы построения, теория точности, методы контроля. М.: Энергоатомиздат, 1984. 328 с.
3. Ожиганов А. А., Жуань Чжипэн. Использование псевдослучайных последовательностей при построении кодовых шкал для преобразователей линейных перемещений // Изв. вузов. Приборостроение. 2008. Т. 51, № 7. С. 28—33.
4. Макуильямс Ф. Д., Слоан Н. Д. Псевдослучайные последовательности и таблицы // ТИИЭР. 1976. Т. 64, № 12. С. 80—95.
5. Ожиганов А. А. Алгоритм размещения считывающих элементов на псевдослучайной кодовой шкале // Изв. вузов. Приборостроение. 1994. Т. 37, № 2. С. 22—27.

#### Сведения об авторах

- Александр Аркадьевич Ожиганов** — д-р техн. наук, профессор; Санкт-Петербургский государственный университет информационных технологий, механики и оптики, кафедра вычислительной техники; E-mail: ojiganov@mail.ifmo.ru
- Жуань Чжипэн** — аспирант; Санкт-Петербургский государственный университет информационных технологий, механики и оптики, кафедра вычислительной техники; E-mail: zhipeng\_ruan@mail.ru

Рекомендована кафедрой  
вычислительной техники

Поступила в редакцию  
16.12.09 г.