
ЭЛЕКТРОННЫЕ И ЭЛЕКТРОМАГНИТНЫЕ УСТРОЙСТВА

УДК 621.391.82

А. Ю. Янушковский А. В. Кривошейкин

ПОМЕХОУСТОЙЧИВОСТЬ ПРИЕМА СИГНАЛОВ ФАЗОАМПЛИТУДНОЙ МОДУЛЯЦИИ В УСЛОВИЯХ НЕИДЕАЛЬНОСТИ КВАДРАТУРНЫХ КАНАЛОВ

Предлагается метод нахождения допусков на параметры демодулятора в цифровых системах связи, в которых применяется квадратурная амплитудно-фазовая модуляция. Приводится выражение, связывающее отклонение угла сдвига фаз несущих колебаний квадратурных каналов демодулятора и вероятность ошибки.

Ключевые слова: номинальные значения, отклонение вероятности ошибки, квадратурная амплитудно-фазовая модуляция, поле сигналов, квадратурные каналы, пороговые уровни.

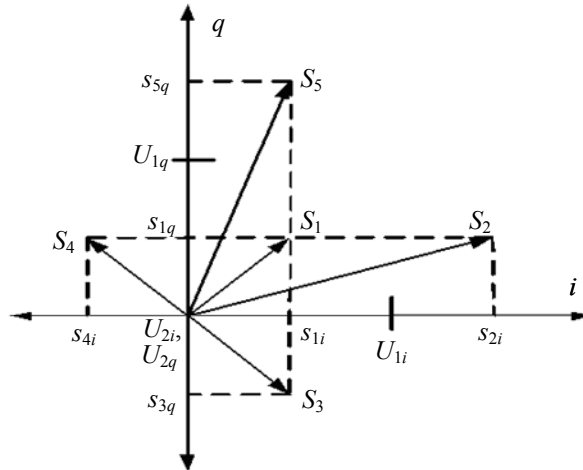
Введение. Квадратурная амплитудно-фазовая модуляция (КАМ) — это вид модуляции, при котором информация передается путем изменения амплитуды и фазы сигнала несущей частоты. При передаче цифровых сигналов некоторое число битов цифрового потока ставится в соответствие определенному сочетанию амплитуды и фазы; прием сигнала с такой модуляцией заключается в принятии решения о том, какое из возможных сочетаний амплитуды и фазы (далее — *сигналов*) было передано. Такая модуляция может быть реализована путем амплитудной модуляции двух синусоидальных колебаний, угол сдвига фаз которых составляет 90° (*квадратурные каналы i и q*), с последующим их сложением. При приеме сигнала, в процессе демодуляции, также производится его разделение на квадратурные составляющие (поэтому в данной статье вывод всех выражений осуществляется для двух каналов i и q).

Показателем качества работы цифрового канала связи является *вероятность возникновения ошибки*, т.е. вероятность того, что при передаче какого-либо из сигналов было принято решение о приеме другого сигнала. Такая ошибка может возникнуть из-за наличия шумов в канале связи [1]. Зависимость вероятности ошибки от отношения сигнал/шум для систем, использующих КАМ, известна и регламентируется соответствующими стандартами [2]. Однако на вероятность возникновения ошибки могут также влиять и отклонения параметров систем, составляющих канал связи, а также неточное их изготовление.

В настоящей статье рассматривается влияние отклонения одного из параметров системы от номинального значения на помехоустойчивость системы, в которой используется квадратурная амплитудно-фазовая модуляция. В качестве параметра системы, вызывающего увеличение вероятности ошибки, принят угол сдвига фаз несущих колебаний квадратурных каналов.

При выводе выражений было принято допущение, что на вероятность ошибки влияют только четыре сигнала S_2, S_3, S_4, S_5 , ближайšie к переданному сигналу S_1 (см. рисунок). Справедливость такого допущения объясняется в работе [3].

В данной статье рассматривается модель канала связи, в котором области сигналов приемника разделены некоторыми пороговыми уровнями $U_{1i}, U_{2i}, U_{1q}, U_{2q}$ (см. рисунок), именно с этими значениями происходит сравнение принятого сигнала.



Расчетные соотношения. Фазы сигналов несущей частоты в квадратурных каналах многоуровневых систем передачи должны быть сдвинуты относительно друг друга на 90° . Неточность исполнения реальных систем (т.е. неточность выполнения операции сдвига несущих колебаний на 90° как в цифровых системах, так и в аналоговых) приводит к дополнительному сдвигу на угол φ , что вызывает увеличение вероятности ошибки при приеме сигнала. В этом случае передаваемый сигнал S_1 определяется как

$$\begin{aligned} S_1 &= s_{1i} \cos(\omega t + \varphi) + \xi_i + s_{1q} \sin(\omega t) + \xi_q = \\ &= s_{1i} \cos \varphi \cos(\omega t) + \xi_i + (s_{1q} - s_{1i} \sin \varphi) \sin(\omega t) + \xi_q, \end{aligned} \quad (1)$$

где s_{1i} и s_{1q} — амплитуды квадратурных составляющих сигнала S_1 при $\varphi = 0$; ξ_i, ξ_q — гауссовские некоррелированные шумы в каналах i, q .

Из выражения (1) следует, что сигналы в каналах i и q приемника определяются соответственно соотношениями

$$S_{1i} = s_{1i} \cos \varphi + \xi_i, \quad (2)$$

$$S_{1q} = s_{1q} - s_{1i} \sin \varphi + \xi_q. \quad (3)$$

Распределение плотности вероятности принято нормальным исходя из закона больших чисел [4]. Математические ожидания сигналов (2) и (3) вычисляются как

$$M[S_{1i}] = s_{1i} \cos \varphi, \quad (4)$$

$$M[S_{1q}] = s_{1q} - s_{1i} \sin \varphi. \quad (5)$$

Рассмотрим сначала канал i . Вероятность ошибки P_i , возникающая в канале i , равна сумме вероятности того, что сигнал S_{1i} превысит пороговое значение U_{1i} , и вероятности того, что сигнал S_{1i} будет меньше значения U_{2i} . Таким образом, справедлива формула

$$P_i(M[S_{1i}]) = P(S_{1i} > U_{1i}) + P(S_{1i} < U_{2i}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{U_{1i} - M[S_{1i}]}{\sigma}}^{\infty} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\frac{U_{2i} - M[S_{1i}]}{\sigma}} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho, \quad (6)$$

где ρ — переменная интегрирования, σ — среднее квадратическое отклонение.

Разложим функцию $P_i(M[S_{1i}])$ в ряд Тейлора по переменной $M[S_{1i}]$ в окрестности значения s_{1i} и ограничимся тремя членами разложения. Найдем выражения для первой и второй производной и определим их значения при условии $s_{1i} = \frac{U_{2i} + U_{1i}}{2}$, т.е. при номинальном значении сигнала, находящемся в середине области (между пороговыми уровнями) [5]:

$$\frac{dP_i(s_{1i})}{dM[S_{1i}]} = 0, \quad (7)$$

$$\frac{d^2P_i(s_{1i})}{d(M[S_{1i}])^2} = \frac{2}{\sigma^3 \sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{(U_{1i} - M[S_{1i}])^2}{8\sigma^2}\right) \left(\frac{U_{1i} - U_{2i}}{2}\right). \quad (8)$$

Ограничимся тремя членами разложения и представим выражение (6) в следующем виде:

$$P_i(M[S_{1i}]) = P_i(s_{1i}) + \frac{dP_i(s_{1i})}{dM[S_{1i}]}(M[S_{1i}] - s_{1i}) + \frac{1}{2} \frac{d^2P_i(s_{1i})}{d(M[S_{1i}])^2} (M[S_{1i}] - s_{1i})^2. \quad (9)$$

Подставив уравнения (7) и (8) в формулу (9), получим

$$P_i(M[S_{1i}]) - P_i(s_{1i}) = \frac{1}{\sigma^3 \sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{U_{1i} - U_{2i}}{8\sigma^2}\right) \left(\frac{U_{1i} - U_{2i}}{2}\right) (M[S_{1i}] - s_{1i})^2. \quad (10)$$

Введем функцию $X(\varphi) = (M[S_{1i}] - s_{1i})^2$, которая с учетом выражения (4) имеет вид

$$X(\varphi) = s_{1i}^2 (1 - \cos \varphi)^2. \quad (11)$$

Для разложения функции (11) в ряд Тейлора по переменной φ при $\varphi = 0$ определим коэффициенты разложения:

$$\left. \frac{dX(\varphi)}{d\varphi} \right|_{\varphi=0} = 0, \quad \left. \frac{d^2X(\varphi)}{d\varphi^2} \right|_{\varphi=0} = 0, \quad \left. \frac{d^3X(\varphi)}{d\varphi^3} \right|_{\varphi=0} = 0, \quad \left. \frac{d^4X(\varphi)}{d\varphi^4} \right|_{\varphi=0} = 6s_{1i}^2.$$

Ограничимся пятью членами разложения и представим выражение (11) в следующем виде:

$$X(\varphi) = \frac{6}{4!} s_{1i}^2 \varphi^4 = \frac{1}{4} s_{1i}^2 \varphi^4. \quad (12)$$

Подставив формулу (12) в (10) и разделив обе части выражения (10) на величину $P_i(s_{1i})$, после выполнения преобразований получим

$$\frac{P_i(M[S_{1i}])}{P_i(s_{1i})} = 1 + \frac{\left[\frac{1}{4\sigma^3 \sqrt{2\pi}} \frac{U_{1i} - U_{2i}}{2} s_{1i}^2 \exp\left(-\frac{(U_{1i} - U_{2i})^2}{8\sigma^2}\right) \varphi^4 \right]}{P_i(s_{1i})}. \quad (13)$$

Из уравнения (13) следует, что при любом отклонении разности фаз от значения 90° вероятность ошибки увеличится.

Используя соотношение $s_{1i} = \frac{U_{2i} + U_{1i}}{2}$, подставим в формулу (6) значение $M[S_{1i}]|_{\varphi=0} = s_{1i}$, в результате получим

$$P_i(s_{1i}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{U_{1i}-U_{2i}}{2\sigma}}^{\infty} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\frac{U_{2i}-U_{1i}}{2\sigma}} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho = \frac{2}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{U_{1i}-U_{2i}}{2\sigma}}^{\infty} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho. \quad (14)$$

Введем обозначение $h_i = \frac{U_{1i}-U_{2i}}{2\sigma}$ и подставим выражение (14) в (13):

$$\frac{P_i(M[S_{1i}])}{P_i(s_{1i})} = 1 + \frac{\left[\left(\frac{s_{1i}}{2\sigma} \right)^2 \frac{1}{\sqrt{2\pi}} h_i e^{-\frac{h_i^2}{2}} \varphi^4 \right]}{\left[\frac{2}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{h_i}{2}}^{\infty} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho \right]}. \quad (15)$$

Величина h_i в реальных системах с многоуровневой модуляцией значительно больше единицы. Поэтому, считая величину h_i в уравнении (15) сколь угодно большой, воспользуемся правилом Лопиталя для устранения неопределенности, в результате получим

$$\frac{P_i(M[S_{1i}])}{P_i(s_{1i})} = 1 + \frac{1}{8} \left(\frac{s_{1i}}{\sigma} \right)^2 h_i^2 \varphi^4. \quad (16)$$

Перейдем теперь к рассмотрению канала q . Вероятность ошибки P_q , возникающая в канале q , определяется по формуле

$$\begin{aligned} P_q(M[S_{1q}]) &= P(S_{1q} > U_{1q}) + P(S_{1q} < U_{2q}) = \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{U_{1q}-M[S_{1q}]}{\sigma}}^{\infty} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\frac{U_{2q}-M[S_{1q}]}{\sigma}} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho. \end{aligned} \quad (17)$$

Выполнив преобразования уравнения (17), идентичные проведенным для канала i , получим формулу, аналогичную выражению (10):

$$P_q(M[S_{1q}]) - P_q(s_{1q}) = \frac{1}{\sigma^3 \sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{U_{1q}-U_{2q}}{8\sigma^2}\right) \left(\frac{U_{1q}-U_{2q}}{2}\right) (M[S_{1q}] - s_{1q})^2. \quad (18)$$

Введем функцию $Y(\varphi) = (M[S_{1q}] - s_{1q})^2$, которая с учетом уравнения (3) имеет вид

$$Y(\varphi) = s_{1i}^2 \sin^2 \varphi. \quad (19)$$

Разложим (19) в ряд Тейлора по переменной φ при $\varphi = 0$, для этого определим коэффициенты разложения:

$$\left. \frac{dY(\varphi)}{d\varphi} \right|_{\varphi=0} = 0, \quad \left. \frac{d^2Y(\varphi)}{d\varphi^2} \right|_{\varphi=0} = 2s_{1i}^2.$$

Ограничимся тремя членами разложения и представим выражение (19) в следующем виде:

$$Y(\varphi) = s_{1i}^2 \varphi^2. \quad (20)$$

Подставив формулу (20) в (18) и разделив обе части выражения (18) на величину $P_q(s_{1q})$, после выполнения преобразований получим

$$\frac{P_q(M[S_{1q}])}{P_q(s_{1q})} = 1 + \left[\frac{\frac{1}{\sigma^3} \frac{U_{1q} - U_{2q}}{2} s_{1i}^2 \exp\left(-\frac{(U_{1q} - U_{2q})^2}{8\sigma^2}\right) \varphi^2}{P_q(s_{1q})} \right]. \quad (21)$$

Используя соотношение $s_{1q} = \frac{U_{2q} + U_{1q}}{2}$, подставим в формулу (17) величину $M[S_{1q}]|_{\varphi=0} = s_{1q}$, в результате получим

$$P_q(s_{1q}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{U_{1q} - U_{2q}}{2\sigma}}^{\infty} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\frac{U_{2q} - U_{1q}}{2\sigma}} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho = \frac{2}{\sqrt{2\pi}} \int_{\frac{U_{1q} - U_{2q}}{2\sigma}}^{\infty} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho. \quad (22)$$

Введем обозначение $h_q = \frac{U_{1q} - U_{2q}}{2\sigma}$ и подставим выражение (22) в (21):

$$\frac{P_q(M[S_{1q}])}{P_q(s_{1q})} = 1 + \left[\frac{\left(\frac{s_{1i}}{\sigma}\right)^2 \frac{h_q}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{h_q^2}{2}} \varphi^2}{\frac{2}{\sqrt{2\pi}} \int_{h_q}^{\infty} e^{-\frac{\rho^2}{2}} d\rho} \right]. \quad (23)$$

Считая величину h_q в уравнении (23) сколь угодно большой и используя правило Лопитала для устранения неопределенности, получаем

$$\frac{P_q(M[S_{1q}])}{P_q(s_{1q})} = 1 + \frac{1}{2} \left(\frac{s_{1i}}{\sigma}\right)^2 h_q^2 \varphi^2. \quad (24)$$

В силу того, что точки звездного поля [2] находятся на равном расстоянии друг от друга, справедливы следующие соотношения:

$$h_q = h_i = \frac{U_{1i} - U_{2i}}{2\sigma}; \quad P_q(s_{1q}) = P_i(s_{1i}). \quad (25)$$

Введем обозначения для вероятностей ошибок в каналах i и q при наличии угла φ и его отсутствии, т.е. при $\varphi = 0$:

$$\left. \begin{aligned} P_i(\varphi) &= P_i(M[S_{1i}]), & P_i(0) &= P_i(s_{1i}); \\ P_q(\varphi) &= P_q(M[S_{1q}]), & P_q(0) &= P_q(s_{1q}) = P_i(0). \end{aligned} \right\} \quad (26)$$

Полная вероятность ошибки $P(\varphi)$ при наличии дополнительного угла φ равна сумме вероятностей ошибок в каналах i и q . Используя выражения (16) и (24)—(26), получаем

$$P(\varphi) = P_i(\varphi) + P_q(\varphi) = P_i(0) + P_q(0) + P_i(0) \frac{1}{8} \left(\frac{s_{1i}}{\sigma}\right)^2 h_i^2 \varphi^4 + P_q(0) \frac{1}{2} \left(\frac{s_{1i}}{\sigma}\right)^2 h_i^2 \varphi^2. \quad (27)$$

Из уравнений (26) следует, что $P_i(0)=P(0)/2$, где $P(0)$ — полная вероятность ошибки при $\varphi=0$. Преобразуем выражение (27):

$$\frac{P(\varphi)}{P(0)} = 1 + \left(\frac{s_{li}}{\sigma}\right)^2 h_i^2 \left(\frac{1}{4}\varphi^2 + \frac{1}{16}\varphi^4\right). \quad (28)$$

Так как значение угла $\varphi \ll 1$, то в уравнении (28) можно пренебречь вторым слагаемым. Запишем окончательную формулу:

$$k = \frac{P(\varphi)}{P(0)} = 1 + \frac{1}{4} \left(\frac{s_{li}}{\sigma}\right)^2 h_i^2 \varphi^2. \quad (29)$$

Соотношение (29) показывает, во сколько раз увеличится вероятность ошибки при появлении дополнительного угла φ сдвига фаз несущих колебаний в каналах i и q .

При известном допустимом увеличении вероятности ошибки k можно рассчитать допустимое значение угла φ .

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Гехер К. Теория чувствительности и допусков электронных цепей. М.: Сов. радио, 1973.
2. ETSI TR 101 290 Digital Video Broadcasting (DVB); Measurement Guidelines for DVB V1.2.1 (2001-05). [Электронный ресурс]: <<http://www.etsi.org>>.
3. Боккер П. Передача данных. Техника связи в системах телеобработки данных. М.: Связь, 1980.
4. Вентцель Е. С. Теория вероятностей. М.: Наука, 1969.
5. Харкевич А. А. Борьба с помехами. М.: Наука, 1965.

Сведения об авторах

Антон Юльевич Янушковский

— аспирант; Санкт-Петербургский государственный университет кино и телевидения, кафедра технической электроники;
E-mail: yanushkovskiy@mail.ru

Анатолий Валентинович Кривошейкин

— д-р техн. наук, профессор; Санкт-Петербургский государственный университет кино и телевидения, кафедра технической электроники; E-mail: krivav@yandex.ru

Рекомендована кафедрой
технической электроники

Поступила в редакцию
23.12.10 г.