

В. В. ГРИГОРЬЕВ, С. В. БЫСТРОВ, И. М. ПЕРШИН, А. К. НАУМОВА, А. Н. ГУРЬЯНОВА

## ЭКСПОНЕНЦИАЛЬНАЯ УСТОЙЧИВОСТЬ ЛИНЕЙНЫХ СИСТЕМ С РАСПРЕДЕЛЕННЫМИ ПАРАМЕТРАМИ\*

На основе частотных методов исследования систем с распределенными параметрами сформулирован модифицированный критерий Найквиста экспоненциальной устойчивости линейных систем.

*Ключевые слова:* экспоненциальная устойчивость, распределенные параметры, частотные методы.

**Введение.** Критерий устойчивости Найквиста [1, 2] относится к частотным критериям устойчивости линейных непрерывных систем с постоянными параметрами, он позволяет для систем с одним входом и выходом и единичной обратной связью по амплитудно-фазочастотным характеристикам (АФЧХ) разомкнутого контура устанавливать свойство асимптотической устойчивости замкнутой системы. Однако свойство асимптотической устойчивости не позволяет судить о скорости сходимости процессов системы к положению равновесия. Экспоненциальная устойчивость позволяет оценивать быстродействие системы по степени сходимости процессов к положению равновесия. Модификация критерия Найквиста дает возможность установить свойство экспоненциальной устойчивости для линейных непрерывных систем с постоянными параметрами и тем самым оценить их быстродействие. Модифицированный критерий Найквиста экспоненциальной устойчивости распространяется на линейные системы с распределенными параметрами.

**Модификация критерия Найквиста для линейных непрерывных систем с постоянными параметрами.** Рассмотрим линейную непрерывную систему, передаточная функция разомкнутого контура которой  $W(s)$  представляет отношение двух полиномов

$$W(s) = \frac{B(s)}{A(s)},$$

---

\* Работа выполнена при финансовой поддержке ФЦП „Научные и научно-педагогические кадры инновационной России“ на 2009—2013 гг. (государственный контракт № 14.740.11.1080).

причем степень полинома  $A(s)$  равна  $n$ , а  $B(s)$  —  $m$  ( $m \leq n$ ). При этом передаточная функция замкнутой системы имеет вид

$$\Phi(s) = \frac{B(s)}{A(s) + B(s)},$$

где  $A(s) + B(s)$  — характеристический полином замкнутой системы. Введем вспомогательную передаточную функцию

$$W_1(s) = 1 + W(s) = \frac{A(s) + B(s)}{A(s)} = \frac{D(s)}{D_1(s)},$$

где  $D(s) = A(s) + B(s)$  — характеристический полином замкнутой системы,  $D_1(s) = A(s)$  — характеристический полином разомкнутого контура. Замкнутая система экспоненциально устойчива, если все корни ее характеристического полинома лежат левее прямой, параллельной мнимой оси, сдвинутой на значение  $\alpha$  ( $\alpha$  — параметр экспоненциальной устойчивости, определяющий степень сходимости процессов к положению равновесия). Сведем задачу установления факта экспоненциальной устойчивости к классической задаче определения устойчивости, для чего введем конформное отображение вида

$$s_1 = s - \alpha,$$

при этом характеристический полином замкнутой системы  $D(s_1) = A(s_1) - B(s_1)$  должен иметь все корни характеристического полинома относительно переменной  $s_1$  в левой полуплоскости комплексной плоскости корней, и все корни должны иметь отрицательные вещественные части. Вспомогательная передаточная функция с учетом конформного отображения примет вид

$$W_1(s_1) = \frac{D(s_1)}{D_1(s_1)}.$$

Перейдем к частотным передаточным функциям:

$$s_1 = j\omega - \alpha = j\omega_1,$$

при этом

$$W_1(j\omega_1) = \frac{D(j\omega_1)}{D_1(j\omega_1)}.$$

Согласно принципу приращения аргумента, если разомкнутый контур имеет  $l$  корней, вещественная часть которых больше значения  $-\alpha$ , а остальные  $n - l$  корней имеют вещественные части, меньшие  $-\alpha$ , то приращение аргумента  $f_1$  вспомогательной частотной передаточной функции должно быть равно

$$f_1 = \frac{n\pi}{2} - \frac{(n-l)\pi}{2} + \frac{l\pi}{2} = l\pi.$$

Перейдя к АФЧХ разомкнутого контура, получим, что приращение аргумента  $f_2$  частотной передаточной функции разомкнутого контура

$$W(j\omega_1) = \frac{B(j\omega_1)}{A(j\omega_1)}$$

относительно точки комплексной плоскости  $(-1, j=0)$  должно быть равно  $f_2 = l\pi$ .

Если разомкнутый контур экспоненциально устойчив с параметром  $\alpha$ , то  $l = 0$  и  $f_2 = 0$ , т.е. АФЧХ модифицированной частотной передаточной функции разомкнутого контура

$W(j\omega_1)$  не должна охватывать точку  $(-1, j=0)$  комплексной плоскости, при этом линейная система будет экспоненциально устойчивой со степенью сходимости  $\alpha$ .

**Применение частотных методов к системам с распределенными параметрами.** Для пространственно-инвариантных распределенных систем [1—5] передаточная функция по каждой пространственной моде может быть представлена в виде:

$$W_{\eta,\gamma,\xi}(s) = B_{\eta,\gamma,\xi}(s)/A_{\eta,\gamma,\xi}(s), \quad \eta, \gamma=1, 2, \dots, \xi=1, 2, \dots, 4, \quad (1)$$

причем степень полиномов  $A_{\eta,\gamma,\xi}(s)$  и  $B_{\eta,\gamma,\xi}(s)$  равна бесконечности. Пространственно-инвариантную систему структурно можно представить в виде бесконечной совокупности условно сосредоточенных систем (по каждой пространственной моде), при этом доказано [1], что если каждый контур устойчив, то устойчива и вся система.

Согласно работе [2], передаточная функция разомкнутой системы должна удовлетворять условиям, представленным в виде отношения аналитически целых функций:

$$1) \lim_{s \rightarrow \infty} W_{\eta,\gamma,\xi}(s) = \text{const},$$

2) внутри контура интегрирования передаточная функция должна быть мероморфной.

Для определения возможности применения критерия Найквиста к каждому контуру системы управления необходимо провести анализ передаточной функции каждого из контуров.

*Пример 1.* Исследуем передаточную функцию процесса распространения тепла в цилиндрическом стержне.

Рассмотрим особенности применения частотного критерия Найквиста при анализе устойчивости в каждом контуре системы управления процессом распространения тепла в цилиндре конечных размеров, управляющее воздействие на который распределено по границе.

Согласно работам [1, 3], передаточная функция объекта по  $\eta$ -й моде входного воздействия может быть представлена в виде отношения функций Бесселя:

$$W_{0,\eta}(s) = \frac{J_{0,\eta}^*(R, s)}{J_{0,\eta}(R, s)}, \quad \eta=1, 2, \dots,$$

где  $R, R^*$  — заданные числа,  $J_{0,\eta}(R, s)$  — функция Бесселя первого рода нулевого порядка.

Представляя функцию  $J_{0,\eta}(R, s)$  в виде  $J_{0,\eta}(jz)$ ,  $\eta=1, 2, \dots$ , рассмотрим поведение функции на контуре интегрирования бесконечно большого радиуса. Функция  $J_{0,\eta}(jz)$  при бесконечно больших значениях аргумента  $z$ , согласно [4, 5], может быть представлена в виде следующего соотношения:

$$J_{0,\eta}(jz) = \frac{1}{(2\pi z)^{1/2}} \exp(z) \left( 1 + \frac{1}{1!8z} + \frac{1 \cdot 3^2}{2!(8z)^2} + \dots \right), \quad |\arg z| \leq \frac{\pi}{2}, \quad \eta = \overline{1, \infty}.$$

Найдем предел

$$\lim_{s \rightarrow \infty} W_{0,\eta}(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{(2\pi z_\eta)^{1/2} \exp(\Delta z_\eta) \left( 1 + \frac{1}{1!8z_\eta} + \frac{1 \cdot 3^2}{2!(8z_\eta)^2} + \dots \right)}{\left( 2\pi z_\eta \right)^{1/2} \left( 1 + \frac{1}{1!8z_\eta} + \frac{1 \cdot 3^2}{2!(8z_\eta)^2} + \dots \right)}, \quad \eta = \overline{1, \infty}, \quad (2)$$

значения аргументов функции могут быть найдены из следующих соотношений:

$$z_\eta = \left( \frac{s}{a_1} + \psi_\eta^2 \right)^{1/2} R, \quad z_\eta = \left( \frac{s}{a_1} + \psi_\eta^2 \right)^{1/2} R, \quad \Delta z = \left( R - R^* \right) \left( \frac{s}{a_1} + \psi_\eta^2 \right)^{1/2},$$

$$\psi_\eta = \pi \frac{\eta}{x_L}, \quad \eta = \overline{1, \infty},$$

$x_L$  — заданное число. Преобразовав (2), получим

$$\lim_{s \rightarrow \infty} W_{0,\eta}(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \left[ \left( \frac{R}{R^*} \right)^{1/2} \cdot \exp \left( \left( \frac{s}{a_1} + \psi_\eta^2 \right)^{1/2} (R - R^*) \right) \frac{\left( 1 + \frac{1}{1! 8 z_\eta} + \frac{1 \cdot 3^2}{2! (8 z_\eta)^2} + \dots \right)}{\left( 1 + \frac{1}{1! 8 z_\eta} + \frac{1 \cdot 3^2}{2! (8 z_\eta)^2} + \dots \right)} \right], \quad \eta = \overline{1, \infty}. \quad (3)$$

Так как условия физической реализуемости предполагают  $R < R^*$ , то

$$\lim_{s \rightarrow \infty} W_{0,\eta}(s) = 0, \quad \eta = \overline{1, \infty}.$$

Предположим, что передаточная функция регулятора по  $\eta$ -й моде входного воздействия равна  $K_\eta$  ( $K_\eta$  — заданные числа;  $\eta = 1, 2, \dots$ ).

В этом случае характеристический полином разомкнутой системы  $\eta$ -го контура имеет вид:

$$J_{0,\eta}(jz_\eta) = 0, \quad \eta = \overline{1, \infty}.$$

Рассмотрим отображение правой полуплоскости  $S$  на плоскость  $\Gamma = jz_\eta$ . Положим

$$s = M_1 (\cos \varphi_1 + j \sin \varphi_1), \quad (4)$$

где  $M_1$  — модуль комплексного числа  $s$ ;  $\varphi_1$  — фаза комплексного числа  $s$ .

Подставив (4) в (3), получим

$$jz_\eta = j \left[ M_2 (\cos \varphi_1 + j \sin \varphi_1) + \psi_\eta^2 \right]^{1/2} R, \quad \eta = \overline{1, \infty}, \quad (5)$$

где  $M_2 = M_1/a_1$ ,  $a_1$  — заданное число. Преобразовав (5), придем к следующему результату:

$$jz_\eta = \left[ M_2 (\cos \varphi_1 + j \sin \varphi_1) + \psi_\eta^2 \right]^{1/2} R, \quad \eta = \overline{1, \infty}.$$

Для удобства рассмотрения комплексных чисел  $jz_\eta$  ( $\eta = \overline{1, \infty}$ ) на комплексной плоскости  $\Gamma$  (рис. 1) представим комплексное число  $jz_\eta$  в наглядной форме

$$jz_\eta = A_\eta \exp(j\varphi_{2,\eta}), \quad \eta = \overline{1, \infty},$$

где

$$\varphi_{2,\eta} = \varphi_{3,\eta}/2; \quad (6)$$

$$\varphi_{3,\eta} = \arctg \left[ \frac{-M_2 \sin \varphi_1}{-M_2 \cos \varphi_1 - \psi_\eta^2} \right]; \quad (7)$$

$$A_\eta = R \left[ (M_2 \sin \varphi_1)^2 + (M_2 \cos \varphi_1 - \psi_\eta^2)^2 \right]^{1/4}; \quad \eta = \overline{1, \infty}. \quad (8)$$

При  $\varphi_1 = \pi/2$  значение  $\varphi_{2,\eta}$ , согласно (6), (7), определяется из следующего соотношения:

$$\varphi_{2,\eta} = \frac{1}{2} \operatorname{arctg} \left( \frac{-M_2}{-\psi_\eta^2} \right), \quad \eta = \overline{1, \infty}.$$

Найдем предел

$$\lim_{M_1 \rightarrow \infty} \varphi_{2,\eta} = \lim_{M_1 \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \operatorname{arctg} \left( \frac{-M_1}{-a_1 \psi_\eta^2} \right) = -\frac{\pi}{4}, \quad \eta = \overline{1, \infty}.$$

Аналогично можно показать, что при  $\varphi_1 = -\pi/2$  и  $M_1 \rightarrow \infty$  значение  $\varphi_{2,\eta}$  стремится к  $\pi/4$ .

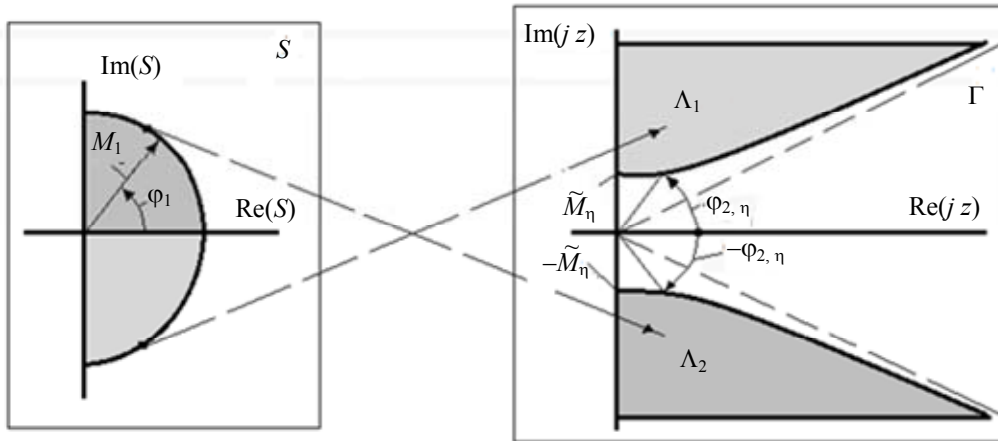


Рис. 1

На рис. 1 показано отображение правой полуплоскости  $S$  на плоскость  $\Gamma$ . Получаемое отображение представлено в виде секторов  $\Lambda_1$  и  $\Lambda_2$ ;  $\tilde{M}_\eta = \psi_\eta R$ .

Исследования, проведенные в работе [5], показывают, что функции  $J_{0,\eta}(jz_\eta)$ ,  $\eta = \overline{1, \infty}$ , в секторах  $\Lambda_1$  и  $\Lambda_2$  не имеют нулей, следовательно, функция  $J_{0,\eta}(R, s)$  не имеет нулей, лежащих в правой полуплоскости  $S$ . Это отражает известное свойство устойчивости тепловых процессов. Исследуя функцию  $J_{0,\eta}^*(R, s)$ ,  $\eta = \overline{1, \infty}$ , можно показать, что она также не имеет нулей, лежащих в правой полуплоскости  $S$ . Представленная методика позволяет судить о нулях и полюсах передаточной функции по каждому контуру управления одномерным температурным полем.

Рассмотрим отображение области  $\{G, s\}$  в область  $\{G, jz(G)\}$ . Для этого представим выражение (6) с использованием обобщенной координаты  $G$  [1, 3]:

$$jz(G) = A(g) \exp(j\varphi_2(G)), \quad G = \overline{G_H, \infty},$$

где

$$\varphi_2 = \varphi_3 / 2; \tag{9}$$

$$\varphi_3 = \operatorname{arctg} \left[ \frac{-M_2 \sin \varphi_1}{-M_2 \cos \varphi_1 - G} \right]; \tag{10}$$

$$A(G) = R \left[ (M_2 \sin \varphi_1)^2 + (M_2 \cos \varphi_1 - G)^2 \right]^{1/4}, \quad G = \overline{G_H, \infty}. \tag{11}$$

При  $\varphi_1 = \pi/2$  значение  $\varphi_2$ , согласно (9), (10), определяется из следующего соотношения:

$$\varphi_2 = \frac{1}{2} \operatorname{arctg} \left( \frac{-M_2}{-G} \right), \quad G = \overline{G_H, \infty}.$$

Найдем предел

$$\lim_{M_1 \rightarrow \infty} \varphi_2 = \lim_{M_1 \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \operatorname{arctg} \left( \frac{-M_1}{-aG} \right) = -\frac{\pi}{4}, \quad G = \overline{G_H, \infty}.$$

Аналогично можно показать, что при  $\varphi_1 = -\pi/2$  и  $M_1 \rightarrow \infty$  значение  $\varphi_2$  стремится к  $\pi/4$ . На рис. 2 представлено отображение области  $\{G, s\}$  в область  $\{G, jz(G)\}$ . Это отображение получается в виде областей  $\Lambda_1$  и  $\Lambda_2$ ;  $\tilde{M} = \sqrt{GR}$ .

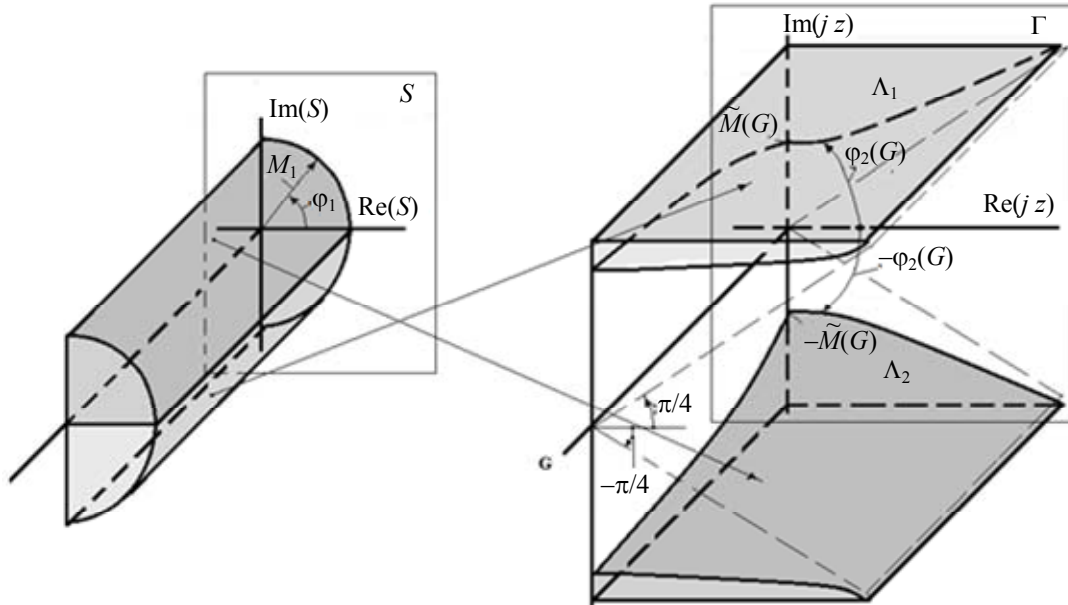


Рис. 2

Исследования, проведенные в работах [1, 3], показывают, что рассматриваемая функция в областях  $\Lambda_1$  и  $\Lambda_2$  не имеет нулей, следовательно, функция  $J_{0,\eta}(jz_\eta)$ ,  $\eta = \overline{1, \infty}$ , записанная с использованием обобщенной координаты в виде  $J_0(G, R, s)$ , не имеет нулей, лежащих в области  $\{G, s\}$ . Это отражает известное свойство устойчивости тепловых процессов. Аналогично можно показать, что функция  $J_0(G, R, s)$ ,  $G = \overline{G_H, \infty}$ , также не имеет нулей, лежащих в правой полуплоскости  $S$ .

Полученные результаты для передаточной функции, записанной с использованием обобщенной координаты, показывают, что передаточная функция не имеет нулей и полюсов, лежащих в правой полуплоскости  $S$ , является мероморфной и на контуре интегрирования бесконечно большого радиуса не имеет особенностей. Следовательно, критерий Найквиста применим к оценке устойчивости рассматриваемых систем управления.

Введя конформное отображение вида

$$s_1 = s - \alpha,$$

проведем аналогичную процедуру с передаточной функцией вида

$$W_{\eta,\gamma,\xi}(s_1) = B_{\eta,\gamma,\xi}(s_1)/A_{\eta,\gamma,\xi}(s_1); \quad \eta, \gamma = 1, 2, \dots; \quad \xi = 1, 2, \dots, 4.$$

Если разомкнутый контур экспоненциально устойчив с параметром  $\alpha$ , то АФЧХ модифицированной частотной передаточной функции разомкнутого контура  $W_{\eta,\gamma,\xi}(s_1)$  не должна охватывать точку  $(-1, j=0)$  комплексной плоскости, при этом линейная система будет экспоненциально устойчивой со степенью сходимости  $\alpha$ .

Разомкнутый контур будет экспоненциально устойчив с параметром  $\alpha$ , если пространственный годограф модифицированной частотной передаточной функции разомкнутого кон-

тура  $W(G, s_1)$  не будет охватывать линию  $(-1, j=0, G)$ . При этом на системы с распределенными параметрами можно распространить оценки качества процессов [6].

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Григорьев В. В., Быстров С. В., Першин И. М. Синтез распределенных регуляторов: Учеб. пособие. СПб: Изд-во СПбГУ ИТМО, 2011. 200 с.
2. Воронов А. А. Основы теории автоматического управления. Особые линейные и нелинейные системы. М.: Энергия, 1981. 303 с.
3. Першин И. М. Анализ и синтез систем с распределенными параметрами. Пятигорск: Изд-во „РИО КМВ“, 2007. 243 с.
4. Лыков А. В. Теория теплопроводности. М.: Высш. школа, 1967. 599 с.
5. Янке П., Эмде Ф., Леш Ф. Специальные функции. М.: Наука, 1968. 344 с.
6. Быстров С. В., Григорьев В. В., Рабыш Е. Ю., Мансурова О. К. Анализ качества переходных процессов в непрерывных и дискретных системах на основе условий качественной экспоненциальной устойчивости // Мехатроника, Автоматизация, Управление. 2012. № 9. С. 32—36.

*Сведения об авторах*

- Валерий Владимирович Григорьев** — д-р техн. наук, профессор; Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики, кафедра систем управления и информатики; E-mail: grigvv@yandex.ru
- Сергей Владимирович Быстров** — канд. техн. наук, доцент; Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики, кафедра систем управления и информатики; E-mail: sbystrov@mail.ru
- Иван Митрофанович Першин** — д-р техн. наук, профессор; Пятигорский институт Северо-Кавказского федерального университета, кафедра управления в технических и биомедицинских системах; заведующий кафедрой; E-mail: ivmp@yandex.ru
- Алла Константиновна Наумова** — Санкт-Петербургский государственный политехнический университет; заведующая сектором учебного отдела департамента образовательной деятельности; E-mail: alya\_naumova@mail.ru
- Алёна Николаевна Гурьянова** — магистрант; Санкт-Петербургский национальный исследовательский университет информационных технологий, механики и оптики, кафедра систем управления и информатики; E-mail: lilyliya@mail.ru

Рекомендована кафедрой  
систем управления и информатики

Поступила в редакцию  
13.12.12 г.