

В. Т. Тозик

## МАТЕМАТИЧЕСКИЙ АППАРАТ ДЛЯ АНАЛИЗА СТРУКТУРНЫХ СВОЙСТВ СЕТЕЙ

Предложен математический аппарат для анализа свойств сетевых структур. В основу положена модель сети, базирующаяся на алгебре кубических комплексов. Это позволяет предложить эффективную с точки зрения трудоемкости процедуру определения полного множества простых цепей в двухполюсных структурно сложных сетях.

*Ключевые слова:* двухполюсная сеть, простая цепь, структурная функция, алгебра кубических комплексов.

**Введение.** Задачи структурного анализа сетей возникают во многих приложениях теории графов: это и поиск наикратчайших путей, и построение маршрутов сетевых перевозок с минимальной стоимостью, и анализ надежности информационно-вычислительных сетей, и распределение информационных потоков для последующей многопроцессорной обработки в вычислительных сетях. В основе решения многих вышеперечисленных задач лежат процедуры поиска полного множества простых цепей (и/или разрезов) в двухполюсных сетях. Эти задачи имеют экспоненциально возрастающую трудоемкость решения при использовании методов перебора.

В основу предлагаемого математического аппарата положена алгебраическая модель графа, использующая введенную Ротом алгебру кубических комплексов [1], что позволяет предложить достаточно эффективные с точки зрения трудоемкости процедуры определения простых цепей и разрезов. Представление структуры графа в виде множества кубов позволяет формализовать и автоматизировать процесс поиска простых цепей и разрезов с помощью соответствующих компьютерно-ориентированных алгоритмов, поскольку аппарат кубов эффективно отображается на структуру памяти и систему команд современных компьютеров.

В настоящей работе предлагается конструктивный (алгебраический) метод определения полного множества простых цепей с оценкой трудоемкости лучше квадратичной.

**Алгебра простых цепей**

**Определение 1.** Сетью  $G(V, E)$  называется связный граф без петель и кратных ребер [2].

Множество узлов  $V$  сети  $G$  имеет мощность  $w$  узлов, а множество ребер  $E$  сети — мощность  $z$  ребер. Множество всех элементов сети  $G$  имеет мощность  $n = w + z$ . В сети  $G$  выделяется пара узлов  $(\alpha, \beta)$ , называемых в дальнейшем полюсами.

**Определение 2.** Цепь  $K = (\alpha = v_1, e_2, v_3, \dots, e_{r-1}, v_r = \beta)$ , связывающая полюсы  $(\alpha, \beta)$  сети  $G$ , называется простой, если в последовательности узлов и ребер, по которым проходит цепь, все узлы различны [2]. Здесь  $v_i$  — обозначение  $i$ -го узла,  $e_s = (v_i, v_g)_s$  — обозначение  $s$ -го ребра сети.

**Определение 3.** Простым разрезом  $D$  сети  $G$  называется минимальное по включению множество элементов (узлов и ребер), удаление которых из сети делает несвязной пару полюсов  $(\alpha, \beta)$  сети [2].

Введем алгебру простых цепей сети  $G$ . Пусть задано множество простых цепей  $\tilde{A}^n = \{(v_1, e_2, v_3, \dots, e_{r-1}, v_r)\}$  сети  $G$  размерности  $n$ . Дадим на множестве простых цепей  $\tilde{A}^n$  определение двух операций. Первая является обычным теоретико-множественным объединением простых цепей и обозначается символом „ $\cup$ “, она обладает следующими свойствами:

- 1)  $K_j \cup K_s = K_s \cup K_j$  (коммутативность);
- 2)  $K_j \cup (K_s \cup K_t) = (K_j \cup K_s) \cup K_t$  (ассоциативность);
- 3) существует элемент  $O$  (пустое множество) такой, что  $K_j \cup O = O \cup K_j = K_j$ ;
- 4) если  $K_j, K_s \in \tilde{A}^n$ , то  $(K_j \cup K_s) \in \tilde{A}^n$  (замкнутость).

Вторую операцию — умножение простых цепей, обозначенную символом „ $\Delta$ “, — определим на множестве простых цепей  $\tilde{A}^n$  следующим образом. Пусть  $K_j = (v_1, e_2, v_3, \dots, v_r)$ ,  $K_s = (v_\gamma, e_{\gamma+1}, \dots, v_g)$  — простые цепи ( $K_j, K_s \in \tilde{A}^n$ ). Если  $v_r = v_\gamma, \forall_i \forall_\mu (v_i \neq v_\mu)$ , причем  $i = \overline{1, r-1}, \mu = \overline{\gamma+1, g}$ , то по определению 2:

$$K_t = (v_1, e_2, \dots, v_r) \Delta (v_\gamma, e_{\gamma+1}, \dots, v_g) = (v_1, e_2, \dots, v_r = v_\gamma, e_{\gamma+1}, \dots, v_g).$$

В противном случае  $K_t = \emptyset$ .

Можно легко показать, что вновь получаемая цепь  $K_t = K_j \Delta K_s$  удовлетворяет определению 2, т.е. является простой цепью ( $K_t \in \tilde{A}^n$ ), а операция  $\Delta$ -умножения — замкнутой операцией. Данная операция, позволяющая из двух простых цепей образовывать третью, обладает следующими свойствами:

- 1)  $K_j \Delta K_s \neq K_s \Delta K_j$  (некоммутативность);
- 2)  $K_j \Delta (K_s \Delta K_t) = (K_j \Delta K_s) \Delta K_t$  (ассоциативность);
- 3)  $K_j \Delta (K_s \cup K_t) = K_j \Delta K_s \cup K_j \Delta K_t$  (дистрибутивность);
- 4) существует единичный элемент 1 (цепь нулевой длины) такой, что  $K_j \Delta 1 = K_j$ .

5) если  $K_j, K_s \in \tilde{A}^n$ , то  $(K_j \Delta K_s) \in \tilde{A}^n$  (замкнутость).

Разобьем множество простых цепей  $\tilde{A}^n$  на классы простых цепей с фиксированными полюсами:

$$\tilde{A}^n = \{(v_1, e_2, \dots, e_{r-1}, v_r)\} = \left\{ \bigcup_{\eta, \rho \in V} \left[ \bigcup_{i=1}^h (\eta, e_2, v_3, \dots, e_{r-1}, \rho) \right] \right\} = \left\{ \bigcup_{\eta, \rho \in V} a_{\eta\rho} \right\},$$

где  $a_{\eta\rho} \subseteq \tilde{A}^n$ ,  $a_{\eta\rho}$  — подмножество всех простых цепей, начинающихся в узле  $\eta$  и заканчивающихся в узле  $\rho$ ,  $h$  — число простых цепей в  $a_{\eta\rho}$ .

Операция  $\Delta$ -умножения простых цепей с фиксированными полюсами удовлетворяет всем свойствам, сформулированным выше для произвольных простых цепей. Существенным для дальнейшего рассмотрения является то, что  $a_{\alpha\gamma} \Delta a_{\gamma\beta} \subseteq a_{\alpha\beta}$ . Левая часть данного выражения определяется в соответствии со свойством дистрибутивности операции  $\Delta$ -умножения, это позволяет любые две простые цепи из заданных классов переводить в один класс.

Теперь покажем, что исходное множество простых цепей с фиксированными полюсами  $(\eta, \rho)$ , заданное множеством ребер графа  $G$  с помощью  $(w \times w)$ -матрицы смежности  $A_w = \| \| a_{\eta\rho}^0 \| \|$ , может быть преобразовано посредством применения введенного математического аппарата в полный класс простых цепей с фиксированными полюсами  $\alpha$  и  $\beta$ .

**Утверждение 1.** Если простые цепи из трех классов с фиксированными полюсами  $a_{\eta\rho}$ ,  $a_{\eta\gamma}$ ,  $a_{\gamma\rho}$  проходят через одни и те же внутренние узлы, а указанные классы полны (т.е. содержат все множество простых цепей с фиксированными полюсами  $\eta$  и  $\rho$ , проходящих через одинаковые внутренние узлы), то  $\{a_{\eta\rho} \cup a_{\eta\gamma} \Delta a_{\gamma\rho}\}$  — полный класс простых цепей с фиксированными полюсами  $\eta$  и  $\rho$ , проходящих через то же множество внутренних узлов, а также через узел  $\gamma$ .

Справедливость данного утверждения следует из свойств введенных операций. Пусть  $a_{\eta\rho}^k$  — множество простых цепей, соединяющих пару полюсов  $(\eta, \rho)$ , проходящих не более чем через  $k$  внутренних узлов сети. При  $k = 0$  (исходная матрица смежности)  $a_{\eta\rho}^0$  состоит из одного элемента — ребра между  $\eta$  и  $\rho$ . Тогда в алгебре простых цепей может быть составлена следующая система уравнений при условии  $\gamma \neq \alpha, \beta$ :

$$\left. \begin{aligned} 1) a_{\eta\rho}^1 &= a_{\eta\rho}^0 \cup a_{\eta\gamma}^0 \Delta a_{\gamma\rho}^0, & \eta, \rho &= \overline{1, w-1}; \\ 2) a_{\eta\rho}^2 &= a_{\eta\rho}^1 \cup a_{\eta\gamma}^1 \Delta a_{\gamma\rho}^1, & \eta, \rho &= \overline{1, w-2}; \\ & \dots & & \\ k) a_{\eta\rho}^k &= a_{\eta\rho}^{k-1} \cup a_{\eta\gamma}^{k-1} \Delta a_{\gamma\rho}^{k-1}, & \eta, \rho &= \overline{1, w-k}; \\ & \dots & & \\ w-2) a_{\eta\rho}^{w-2} &= a_{\alpha\beta}^{w-2} = a_{\alpha\beta}^{w-3} \cup a_{\alpha\gamma}^{w-3} \Delta a_{\gamma\beta}^{w-3}, & \eta &= \alpha, \rho = \beta. \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

Неизвестными в данной системе уравнений являются множества простых цепей  $a_{\eta\rho}^k$ ,  $k = \overline{1, w-2}$ . Таким образом, проблема нахождения всех простых цепей между парой узлов  $(\alpha, \beta)$  в сети  $G$  сводится к проблеме решения системы уравнений (1). Для ее решения

предлагается использовать метод последовательного удаления  $\gamma$ -узлов из сети  $G(\gamma \neq \alpha, \beta)$ , аналогичный методу Гаусса, заключающемуся в последовательном исключении неизвестных из системы линейных уравнений.

**Утверждение 2.** В результате последовательного решения системы уравнений (1) получим полный класс простых цепей между парой узлов  $(\alpha, \beta)$  графа  $G$ .

Справедливость этого утверждения доказывается с помощью индуктивного вывода для предложенного метода последовательного удаления внутренних узлов, начиная с  $k = 0$  (исходная матрица смежности) и заканчивая  $k = w - 2$  внутренних узлов, относительно к полюсов  $\alpha, \beta$ .

Можно видеть, что разработанный математический аппарат позволяет решить задачу определения полного множества простых цепей между выделенной парой узлов  $(\alpha, \beta)$ . Теперь необходимо подобрать такую форму представления простых цепей, чтобы введенные операции („ $\cup$ “ и „ $\Delta$ “) легко отображались на структуру памяти и систему команд современных компьютеров для повышения эффективности процесса поиска простых цепей в графе.

**Булевы функции и алгебра кубов.** Структура двухполюсной сети может быть описана с помощью аппарата булевых функций следующим образом [3]. Предположим, что двухполюсная сеть может находиться только в двух состояниях: связности (существует по крайней мере одна простая цепь  $K_j$  между парой  $(\alpha, \beta)$  полюсов сети) или разреза (не существует ни одной простой цепи  $K_j$  между парой  $(\alpha, \beta)$  полюсов сети). Состояние сети, таким образом, может быть представлено булевой функцией

$$f_{\alpha\beta} = f(x_1, x_2, \dots, x_n), \quad (2)$$

принимая значение 1, если сеть находится в состоянии связности, и 0 — если несвязности (разреза). Здесь  $x_i$  — булева переменная, обозначающая состояние  $i$ -го элемента сети, причем  $x_i = 1$ , если  $i$ -й элемент находится в состоянии связности (работоспособности);  $x_i = 0$ , если  $i$ -й элемент несвязности (отказа).

В терминах теории потоков понятия „связности“ и „несвязности“ соответствуют понятиям „способен пропускать поток“ и „не способен пропускать поток“.

Каждой простой цепи ставится в соответствие конъюнктивный терм ранга  $r$

$$K_j = \bigwedge_{i=1}^r x_i^{\sigma_i}; \quad \forall_i (\sigma_i = 1), \quad (3)$$

который принимает значение 1, если все элементы цепи находятся в состоянии связности (работоспособности), и 0 — во всех остальных случаях. При этом в соотношение (3) все переменные  $x_i^{\sigma_i}$  входят в прямой (не инверсной) форме ( $\sigma_i = 1$ ).

Булева функция (2), в дальнейшем называемая структурной функцией (СФ) сети, может быть записана в дизъюнктивной нормальной форме (ДНФ) с помощью простых цепей (3):

$$f_{\alpha\beta} = \bigvee_{j=1}^m K_j = \bigvee_{j=1}^m \left[ \bigwedge_{i=1}^r x_i^{\sigma_i} \right], \quad (4)$$

где  $m$  — число простых цепей сети.

Число векторов состояний сети

$$l = (x_1, x_2, \dots, x_n), \quad (5)$$

на которых определена булева функция (2), равно  $2^n$ . Множество векторов состояний (5), обозначаемое  $L$ , разбивается на два непересекающихся подмножества:  $L_1$  — подмножество

состояний связности сети  $(f_{\alpha\beta} = 1)$  и  $L_0$  — подмножество состояний несвязности сети  $(f_{\alpha\beta} = 0)$ .

Чрезвычайно эффективным математическим аппаратом для представления и преобразования булевых СФ является алгебра кубов [1]. Множеству наборов значений аргументов функции  $f_{\alpha\beta}$  (множеству векторов состояний) ставится в соответствие множество  $L$  вершин  $n$ -мерного куба такое, что вершинам, относящимся к подмножеству  $L_1$ , соответствуют наборы аргументов, на которых  $(f_{\alpha\beta} = 1)$ , а вершинам, относящимся к подмножеству  $L_0$ , соответствуют наборы аргументов, на которых  $(f_{\alpha\beta} = 0)$ .

**Определение 4.** Куб  $C = (a_1, a_2, \dots, a_n)$  размерности  $n$  есть  $n$ -мерный вектор, каждая координата которого  $a_i$  принимает значения из множества  $\{0, 1, X\}$ . Координаты  $a_i \in \{0, 1\}$  называются связанными,  $a_i = X$  — свободными.

Любая дизъюнктивная нормальная форма булевой СФ может быть представлена некоторым множеством кубов размерности  $n$ , причем каждая конъюнкция соответствует некоторому кубу. Если  $i$ -я переменная конъюнкции входит с инверсией  $(\sigma_i = 0)$ , то  $i$ -я координата куба имеет значение 0, если без инверсии  $(\sigma_i = 1)$  — 1, а в случае, если  $i$ -я переменная отсутствует в конъюнкции, то  $i$ -я координата куба является свободной (равна  $X$ ).

В дальнейшем множество всех кубов (комплекс кубов) размерности  $n$  будем обозначать  $S^n$ , подмножества комплекса кубов — буквой  $\Pi$  с различными индексами, а кубы — буквой  $C$  с различными индексами.

Так как булева СФ является полностью определенной, то для ее задания достаточно одного множества кубов: либо множества единичных кубов  $\Pi(L_1)$ , являющегося покрытием единичных наборов  $L_1$ , либо множества кубов  $\Pi(L_0)$ , покрывающего нулевые наборы  $L_0$ .

**Процедура поиска простых цепей.** ДНФ булевой СФ может быть поставлено в соответствие множество кубов  $\Pi(L_1)$ , покрывающих исходное множество единичных наборов  $L_1$ . Так как каждой простой цепи, соединяющей полюсы  $(\alpha, \beta)$ , поставлена в соответствие некоторая конъюнкция ДНФ булевой СФ  $f_{\alpha\beta}$ , то и каждый куб  $C_j \in \Pi(L^1)$  соответствует не только этой конъюнкции, но и простой цепи. Данное соответствие проиллюстрировано на рис. 1. Таким образом, задача нахождения всех простых цепей между парой узлов  $(\alpha, \beta)$  в

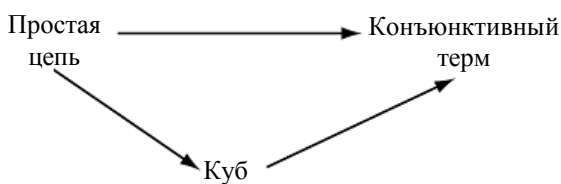


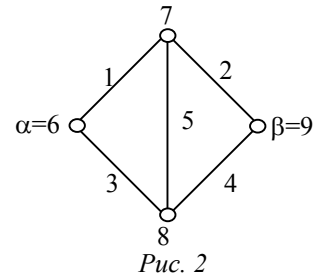
Рис. 1

графе  $G$  может быть сведена к задаче нахождения множества кубов  $\Pi(L^1) = \{C_1, C_2, \dots, C_m\}$  посредством отображения множества простых цепей  $\tilde{A}^n$  на  $n$ -мерный кубический комплекс  $S^n$ . Устанавливаемое отображение является гоморфизмом алгебры

простых цепей на  $n$ -мерный кубический комплекс относительно введенных операций, так как для  $\forall K_j (K_j \rightarrow C_j), K_j \in \tilde{A}^n, C_j \in S^n$ , выполняются  $\cup(K_1, K_2, \dots, K_m) \rightarrow \cup(C_1, C_2, \dots, C_m)$  и  $\Delta(K_1, K_2, \dots, K_m) \rightarrow \Delta(C_1, C_2, \dots, C_m)$ . Это означает, что операции объединения простых цепей графа соответствует операция объединения кубов, которая также понимается в теоре-

тико-множественном смысле, а операции  $\Delta$ -умножения простых цепей графа соответствует операция  $\Delta$ -умножения кубов кубического комплекса.

Каждой простой цепи графа  $G$  с  $n$  элементами поставлен в соответствие некоторый куб комплекса  $S^n$  размерности  $n$  по следующему правилу. Элементам простой цепи (узлам и ребрам) поставлены в соответствие единичные компоненты куба в позициях, номера которых соответствуют номерам элементов простой цепи. Остальные компоненты куба остаются свободными. Так, например, простой цепи (6, 1, 7, 2, 9) графа  $G$  с 9 элементами (рис. 2) соответствует куб (11XXX11X1), а простой цепи единичной длины, состоящей из ребер 5, соответствует куб (XXXX1XXXX).



**Определение 5.** Результат операции  $\Delta$ -умножения двух кубов  $C_j = (a_1, a_2, \dots, a_n)$  и

$C_s = (b_1, b_2, \dots, b_n)$  определяется как

$$C_j \Delta C_s = \begin{cases} \emptyset, & \text{если } \exists i (a_i = 0 \vee b_i = 0 \vee a_i = b_i = 1); \\ (a_1 \Delta b_1, a_2 \Delta b_2, \dots, a_n \Delta b_n) & \text{— в противном случае, причем} \\ & a_i \Delta b_i = 1, \text{ если одна из координат имеет значение 1,} \\ & a_i \Delta b_i = X, \text{ если } a_i = b_i = X. \end{cases}$$

Можно видеть, что в результате попарного сравнения  $i$ -х компонентов кубов выявление непростых цепей происходит мгновенно ( $a_i = b_i = 1$ ).

Операции над кубами (объединение и  $\Delta$ -умножение) обладают теми же свойствами, что и операции над простыми цепями. Так как при поиске простых цепей предполагается, что они представлены в виде кубов, дадим определение исходного задания структуры сети — матрицы смежности в кубическом виде.

**Определение 6.** Кубической матрицей смежности  $A_w = \parallel a_{\eta\rho}^0 \parallel$  сети  $G(V, E)$  с  $w$  узлами называется  $(w \times w)$ -матрица, элементами которой являются кубы

$$a_{\eta\rho} = \begin{cases} (a_1 = X, \dots, a_{i-1} = X, a_i = 1, a_{i+1} = X, \dots, a_n = X), & \text{если } \eta \neq \rho \text{ и между парой узлов } (\eta, \rho) \text{ существует } i\text{-е ребро;} \\ (a_1 = 0, a_2 = 0, \dots, a_n = 0) & \text{— в противном случае.} \end{cases}$$

Предполагается, что  $i$ -ориентированное ребро направлено от  $\eta$  к  $\rho$ . Если ребро ориентировано от  $\rho$  к  $\eta$ , то  $a_{\eta\rho} = (a_1 = 0, a_2 = 0, \dots, a_n = 0)$ .

Теперь на основании утверждения 2 можно привести алгоритм нахождения множества кубов  $\Pi(L_1)$ , соответствующих простым цепям между выделенной парой узлов  $(\alpha, \beta)$ .

**Алгоритм**

1) Представить сеть  $G(V, E)$  исходной кубической  $(w \times w)$ -матрицей смежности  $A_w = \parallel a_{\eta\rho}^0 \parallel$ . Положить  $k = 1$ .

2) Сформировать кубическую  $(w - k) \times (w - k)$ -матрицу  $A_{w-k} = \parallel a_{\eta\rho}^k \parallel$  посредством удаления  $\gamma$ -строки и  $\gamma$ -столбца из матрицы  $A_{w-k+1}$ . Элементы новой матрицы  $A_{w-k}$  вычисляются следующим образом: если  $\eta = \rho$ , то  $a_{\eta\rho}^k = \emptyset$ , в противном случае

$$a_{\eta\rho}^k = a_{\eta\rho}^{k-1} \cup a_{\eta\gamma}^{k-1} \Delta a_{\gamma\rho}^{k-1} \Delta C_\gamma, \quad (6)$$

где  $\gamma \neq \alpha, \beta$ ;  $C_\gamma = (a_1 = X, a_2 = X, \dots, a_{\gamma-1} = X, a_\gamma = 1, a_{\gamma+1} = X, \dots, a_n = X)$ ,  $\gamma$  — удаляемый узел.

3) Если  $k = w - 2$ , т.е.  $A_{w-k}$  —  $(2 \times 2)$ -матрица, то перейти к п. 4, иначе — положить  $k = k + 1$  и перейти к п. 2.

4)  $\Pi(L_1) = a_{\alpha\beta}^{w-2} \Delta C_\alpha \Delta C_\beta$ , где  $C_\alpha$  и  $C_\beta$  — кубы, в которых соответственно координаты  $\alpha$  и  $\beta$  равны единице, остальные координаты — свободные.

5) Конец.

В случае неориентированных сетей  $G$  для любой матрицы  $A_{w-k}$  элементы  $a_{\eta\rho}^k$  и  $a_{\rho\eta}^k$  равны, поэтому на шаге 2 достаточно вычислять только один из них, например  $a_{\eta\rho}^k$ , а второй  $a_{\rho\eta}^k = a_{\eta\rho}^k$ .

**Оценка трудоемкости алгоритма.** Под оценкой трудоемкости будем понимать верхнюю оценку числа „стандартных“ операций алгоритма, асимптотическую относительно размерности задачи. Размерность задачи определяется числом простых цепей в исходном двух-полусном графе  $G$  (см. выражение (6)), т.е. числом  $\Delta$ -операций, необходимых для нахождения всех простых цепей между выделенной парой узлов в полном графе. (Полным называется граф, в котором любая пара узлов соединена ребром.)

Определим общее число простых цепей между любой парой полюсов полного графа, для которого это число является функцией числа узлов  $w$ . Все множество простых цепей разобьем на классы цепей, проходящих через одинаковое число внутренних узлов. Рассмотрим некоторый подграф полного графа, включающий  $k$  внутренних узлов. Для данного подграфа число простых цепей, проходящих через 0 узлов, равно  $Y_k^0$ , проходящих через 1 узел —  $Y_k^1$ , проходящих через  $\mu$  узлов —  $Y_k^\mu$ , где  $Y_k^\mu$  — число размещений  $k$  по  $\mu$ :  $Y_k^\mu = \frac{k!}{(k-\mu)!}$ . Так

как каждый куб, принадлежащий множеству  $a_{\eta\rho}^k$  (6), соответствует простой цепи, проходящей не более чем через  $k$  внутренних узлов, то число таких кубов (цепей)

$$g_k = |a_{\eta\rho}^k| = \sum_{\mu=0}^k \frac{k!}{(k-\mu)!}.$$

Общее число простых цепей полного графа между любой парой полюсов

$$g = g_{w-2} = \sum_{\mu=0}^{w-2} \frac{(w-2)!}{(w-2-\mu)!}. \quad (7)$$

На каждой  $k$ -й итерации алгоритма число  $\Delta$ -операций (см. выражение (6)) может быть определено как

$$I_k = |a_{\eta\gamma}^{k-1}| \cdot |a_{\gamma\rho}^{k-1}| = g_{k-1}^2.$$

Общее число  $\Delta$ -операций алгоритма

$$I = \sum_{k=1}^{w-2} \left\{ \left[ (w-k)^2 - (w-k) \right] I_k \right\} = \sum_{k=1}^{w-2} \left\{ \left[ (w-k)^2 - (w-k) \right] \left[ \sum_{\mu=0}^{k-1} \frac{(k-1)!}{(k-1-\mu)!} \right]^2 \right\}. \quad (8)$$

Численные значения параметров, определяемых выражениями (7) и (8), сведены в таблицу.

$w$	$g$	$I$
3	2	2
4	5	14
5	16	86
...	...	...
$\infty$	$e^{(w-2)!}$	$2[e^{(w-3)!}]^2$

Рассмотрим асимптотическое поведение функций (7), (8) при  $w \rightarrow \infty$ :

$$\lim_{w \rightarrow \infty} g = e^{(w-2)!}, \text{ а } \lim_{w \rightarrow \infty} I = 2[e^{(w-3)!}]^2 = 2\left(\frac{g}{w-2}\right)^2 \ll g^2.$$

Можно видеть, что асимптотическая оценка трудоемкости алгоритма ниже квадратичной по отношению к размерности задачи. Таким образом, разработанный математический аппарат позволяет эффективно осуществлять поиск простых цепей путем определения множества кубов  $\Pi(L_1)$ , соответствующих покрытию ДНФ булевой СФ.

**Пример.** Задана двухполюсная сеть  $G$  (рис. 2). Требуется определить полное множество кубов  $\Pi(L_1)$ , соответствующих простым цепям между парой узлов (6, 9). Элементы исходной кубической матрицы смежности  $A_4 = \|a_{\eta\rho}^0\|$  равны:

$$\begin{aligned} a_{66} = a_{77} = a_{88} = a_{99} &= 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0; \\ a_{67} = a_{76} &= 1 \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X; \\ a_{68} = a_{86} &= X \quad X \quad 1 \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X; \\ a_{69} = a_{96} &= 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0; \\ a_{78} = a_{87} &= X \quad X \quad X \quad X \quad 1 \quad X \quad X \quad X \quad X; \\ a_{79} = a_{97} &= X \quad 1 \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X; \\ a_{89} = a_{98} &= X \quad X \quad X \quad 1 \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X. \end{aligned}$$

Сформируем матрицу  $A_3 = \|a_{\eta\rho}^1\|$  путем удаления узла  $\gamma = 8$ . Элементы  $A_3$  образуются в соответствии с выражением (6):

$$\begin{aligned} a_{66}^1 = a_{76}^1 = a_{99}^1 &= \{0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0\}, \\ a_{67}^1 = a_{76}^1 &= a_{67} \cup a_{68} \Delta a_{87} \Delta C_8 = \left\{ \begin{array}{l} 1 \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \\ X \quad X \quad 1 \quad X \quad 1 \quad X \quad X \quad 1 \quad X \end{array} \right\} \begin{array}{l} C_1^{67} \\ C_2^{67} \end{array}, \\ a_{69}^1 = a_{96}^1 &= a_{69} \cup a_{68} \Delta a_{89} \Delta C_8 = \{X \quad X \quad 1 \quad 1 \quad X \quad X \quad X \quad 1 \quad X\}, \\ a_{79}^1 = a_{97}^1 &= a_{79} \cup a_{78} \Delta a_{89} \Delta C_8 = \left\{ \begin{array}{l} X \quad 1 \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \quad X \\ X \quad X \quad X \quad 1 \quad 1 \quad X \quad X \quad 1 \quad X \end{array} \right\} \begin{array}{l} C_1^{79} \\ C_2^{79} \end{array}. \end{aligned}$$

Сформируем матрицу  $A_2 = \|a_{\eta\rho}^2\|$  путем удаления узла  $\gamma = 7$ :

$$a_{66}^2 = a_{99}^2 = \{0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0\},$$



$$a_{69}^2 = a_{96}^2 = a_{69}^1 \cup a_{67}^1 \Delta a_{79}^1 \Delta C_7 = \begin{cases} X & X & 1 & 1 & X & X & X & 1 & X \\ 1 & 1 & X & X & X & X & 1 & X & X \\ 1 & X & X & 1 & 1 & X & 1 & 1 & X \\ X & 1 & 1 & X & 1 & X & 1 & 1 & X \end{cases} \begin{matrix} C_1^{69} \\ C_2^{69} \\ C_3^{69} \\ C_4^{69} \end{matrix},$$

причем в число этих кубов не входит куб, полученный в результате операции  $a_{67}^1 \Delta a_{79}^1 \Delta C_7$  для  $C_2^{67}$  и  $C_2^{79}$ , поскольку пятый и восьмой компоненты этих кубов совпадают и равны 1, т.е.  $C_2^{67} \Delta C_2^{79} = \emptyset$ .

Окончательно получаем

$$\Pi = \Pi(L_1) = a_{69}^2 \Delta C_6 \Delta C_9 = \begin{cases} X & X & 1 & 1 & X & 1 & X & 1 & 1 \\ 1 & 1 & X & X & X & 1 & 1 & X & 1 \\ 1 & X & X & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ X & 1 & 1 & X & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{cases}.$$

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Миллер Р. Теория переключательных схем. Т. 1. М.: Наука, 1970. 416 с.
2. Харари Ф. Теория графов: Пер. с англ. М.: „Либроком“, 2009. 296 с.
3. Тозик В. Т. Расчет вероятности связности сети ЭВМ методом ортогонализации // Изв. вузов СССР. Приборостроение. 1977. № 1. С. 70—75.

#### Сведения об авторе

**Вячеслав Трофимович Тозик**

— канд. техн. наук, доцент; Санкт-Петербургский государственный университет информационных технологий, механики и оптики, кафедра инженерной и компьютерной графики; E-mail: tozik@mail.ifmo.ru

Рекомендована кафедрой инженерной и компьютерной графики

Поступила в редакцию 11.02.10 г.